



2. (6 Punkte) Stellen Sie für die nachfolgend beschriebene Boolesche Funktion  $F(e_2, e_1, e_0)$  die Wahrheitstafel auf und lesen Sie anschließend  $F$  in kanonisch konjunktiver Normalform aus!

Die Eingangswerte  $e_2$ ,  $e_1$  und  $e_0$  werden als Binärzahl  $(e_2e_1e_0)_2$  im **Einerkomplement** interpretiert. Je nach Wert der Zahl  $Z$  ergeben sich für die Funktion  $F$  die folgenden Werte:

$$F(e_2, e_1, e_0) = \begin{cases} 0 & \text{falls } Z < -1 \\ 1 & \text{falls } Z \geq -1 \end{cases}$$

$e_2$	$e_1$	$e_0$	$F(e_2, e_1, e_0)$
0	0	0	
0	0	1	
0	1	0	
0	1	1	
1	0	0	
1	0	1	
1	1	0	
1	1	1	

$F(e_2, e_1, e_0)$  in KKNF:

---

Platz für Notizen:

3. (12 Punkte) Gegeben sei ein drei Bit langes Hamming-Codewort  $c_1c_2c_3$ . Die ersten beiden Bits entsprechen den Prüfbits  $p_1 = c_1$ ,  $p_2 = c_2$  und das dritte Bit entspricht dem Datenbit  $d_1 = c_3$ . Bei einem fehlerfreien Codewort gilt also:

$$p_1 = c_3 \bmod 2$$

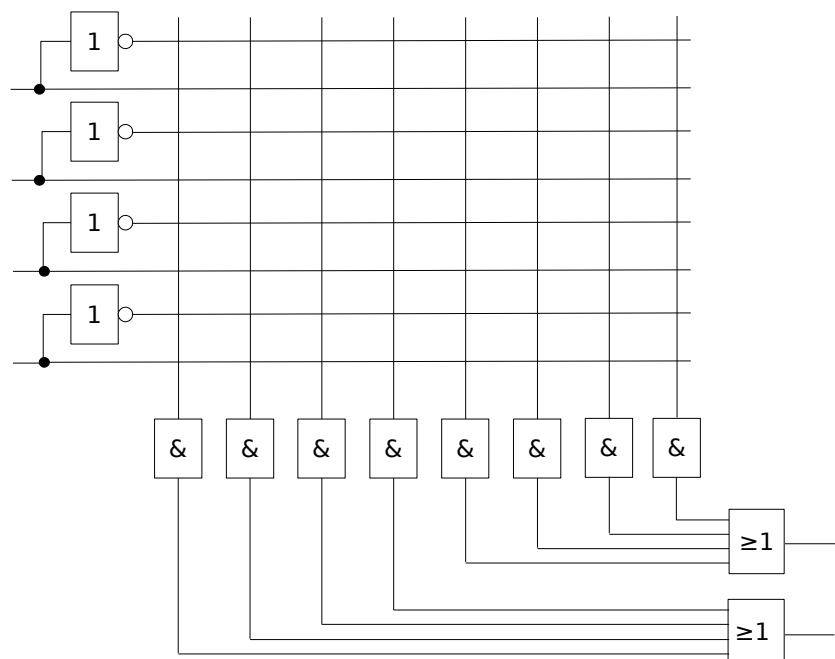
$$p_2 = c_3 \bmod 2$$

Entwerfen Sie ein Schaltnetz, welches ein derartiges drei Bit langes Hamming-Codewort einliest und überprüft, ob darin ein gestörtes Bit enthalten ist oder nicht (Mehrfachfehler werden nicht behandelt). Je nachdem, ob ein Bit fehlerhaft ist, soll für die Ausgänge  $a_1$  und  $a_2$  gelten:

Ausgabe $a_1a_2$	fehlerhaftes Bit
00	keines
01	$c_1$
10	$c_2$
11	$c_3$

- (a) Befüllen Sie die zugehörige Wahrheitstafel!  
 (b) Realisieren Sie das Schaltnetz im nachfolgenden PAL.  
 Achten Sie auf die korrekte Beschriftung der Eingänge und Ausgänge!

$c_1$	$c_2$	$c_3$	$a_1$	$a_2$
0	0	0		
0	0	1		
0	1	0		
0	1	1		
1	0	0		
1	0	1		
1	1	0		
1	1	1		



Platz für Notizen:

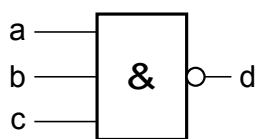
Platz für Notizen:

4. (15 Punkte) Gegeben sind die Schaltungen (1) und (2) sowie jeweils drei Umformungen. Geben Sie zu jeder Umformung an, ob es sich dabei um eine *gültige* oder *nicht gültige* Realisierung der gegebenen Schaltung handelt. Eine Realisierung ist gültig, wenn die jeweilige Umformung dieselbe Funktion ausführt wie die ursprünglich gegebene Schaltung.

**Schaltung (1):** Eingänge a, b und c sowie Ausgang d.

(korrekte Antwort: +2 Punkte;  
falsche Antwort: -2 Punkte;

keine Antwort: 0 Punkte)



☐ gültig  
☐ nicht gültig

---

☐ gültig  
☐ nicht gültig

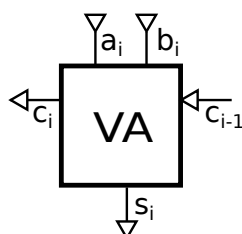
---

☐ gültig  
☐ nicht gültig

**Schaltung (2):** Volladdierer mit Eingängen  $a_i$ ,  $b_i$  und  $c_{i-1}$  sowie Ausgängen  $s_i$  und  $c_i$ .

(korrekte Antwort: +3 Punkte;  
falsche Antwort: -3 Punkte;

keine Antwort: 0 Punkte)



☐ gültig  
☐ nicht gültig

---

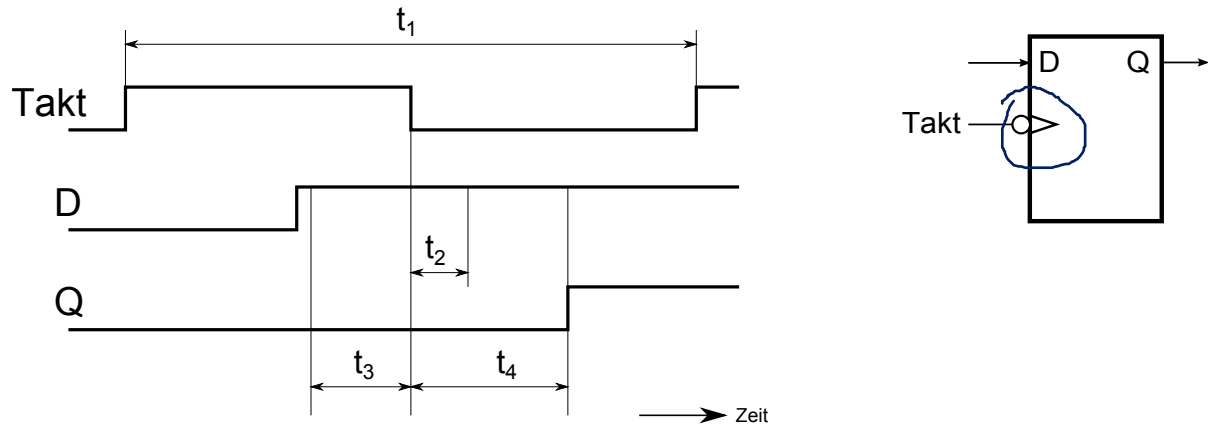
☐ gültig  
☐ nicht gültig

---

☐ gültig  
☐ nicht gültig

$t_1$  erstreckt sich von der ersten positiven Taktflanke bis zur nächsten positiven Taktflanke

5. (8 Punkte) Gegeben ist der Signalverlauf an den Ein- und Ausgängen eines D-Flip-Flops.



Benennen Sie die in der Grafik eingezeichneten Zeiten  $t_1$  bis  $t_4$  in nachfolgender Tabelle!

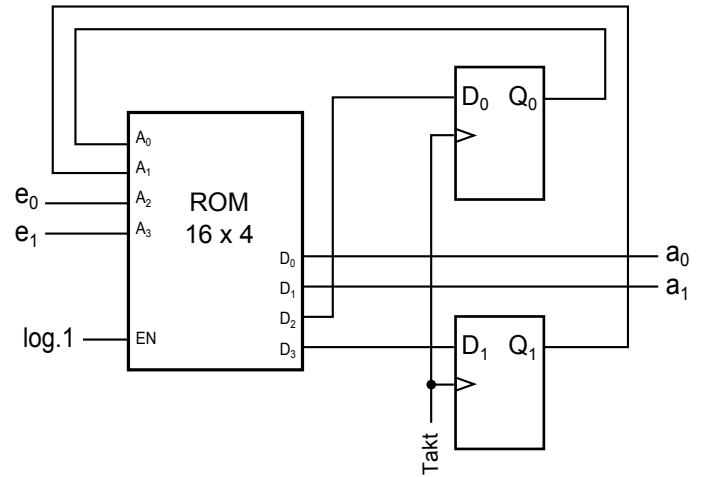
Bezeichnung in der Grafik	Benennung
$t_1$	Taktperiode
$t_2$	thold ... Haltezeit
$t_3$	t_setup Setup-zeit
$t_4$	tpd ... propagation delay

Platz für Notizen:

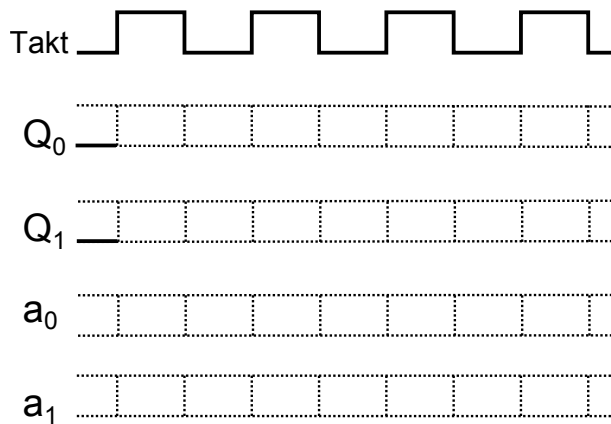
Zeit, die das Schaltwerk braucht um das Eingangssignal zu verarbeiten, und um das gültige Resultat darzustellen.

6. (10 Punkte) Gegeben ist das rechts dargestellte Schaltwerk mit zwei Eingabewerten  $e_0$  und  $e_1$  und zwei Ausgabewerten  $a_0$  und  $a_1$ . Im  $16 \times 4$  ROM-Baustein, der Teil der Schaltung ist, sind die in der Tabelle links angegebenen Werte gespeichert:

$A_3$	$A_2$	$A_1$	$A_0$	$D_3$	$D_2$	$D_1$	$D_0$
0	0	0	0	0	1	0	0
0	0	0	1	1	0	1	1
0	0	1	0	1	1	0	1
0	0	1	1	0	1	1	0
0	1	0	0	1	0	1	0
0	1	0	1	1	0	1	1
0	1	1	0	1	1	0	0
0	1	1	1	0	0	0	1
1	0	0	0	0	1	0	1
1	0	0	1	1	1	0	0
1	0	1	0	1	1	0	0
1	0	1	1	0	0	1	0
1	1	0	0	0	1	1	1
1	1	0	1	1	0	1	0
1	1	1	0	0	0	0	0
1	1	1	1	0	0	0	1



- (a) Zeichnen Sie den Verlauf der Signale  $Q_0$ ,  $Q_1$ ,  $a_0$  und  $a_1$  für die Eingangswerte  $e_0 e_1 = 00$  !



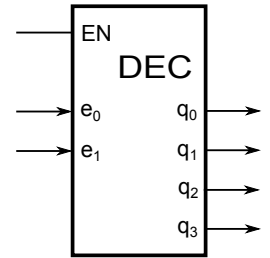
- (b) Welche Art der Zustandskodierung wurde verwendet?  
 (korrekte Antwort: +2 Punkte, falsche Antwort: -2 Punkt, keine Antwort: 0 Punkte)
- ☐ ( $n$  aus 1) - Zustandskodierung
  - ☐ (1 aus  $n$ ) - Zustandskodierung
  - ☐ (1 aus 1) - Zustandskodierung
  - ☐ dichte Zustandskodierung

---

Platz für Notizen:

7. (8 Punkte) Der rechts abgebildete Decodierer soll als ROM realisiert werden.

*Hinweis:* Der ROM verfügt über eine separate Enable-Leitung.



(a) Wie viele Adressleitungen benötigt der ROM?

(b) Wie viele Datenleitungen benötigt der ROM?

(c) Wie viele Daten werden im ROM gespeichert?

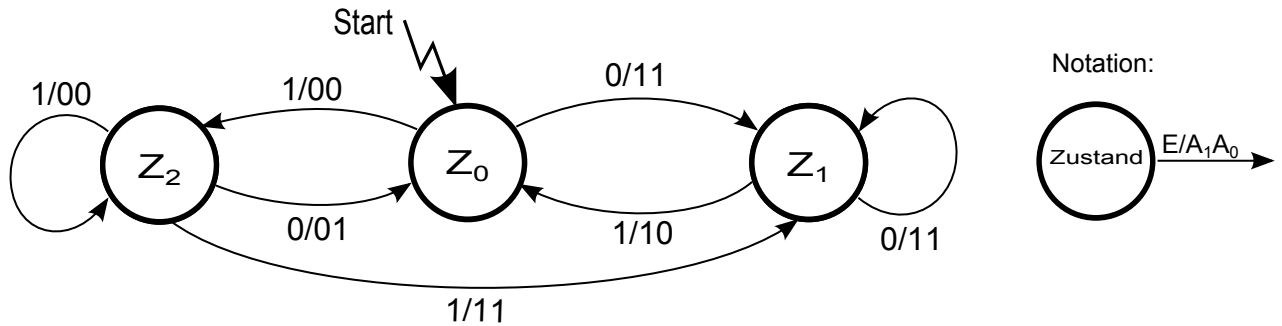
(d) Wofür stehen die Abkürzungen ROM und RAM im Bereich der digitalen Speichertechnik?

---

Platz für Notizen:



8. (8 Punkte) Gegeben ist der folgende Automat:



Überprüfen Sie die folgenden Aussagen auf ihre Richtigkeit und kreuzen Sie entsprechend an!  
(korrekte Antwort: +2 Punkte, falsche Antwort: -2 Punkte, keine Antwort: 0 Punkte)

Unabhängig vom Ausgangszustand befindet sich der Automat, nachdem zwei Takte lang '0' eingelesen wurde, immer in  $Z_1$ . richtig ☐ falsch ☐

Der dargestellte Automat ist deterministisch. richtig ☐ falsch ☐

Bei dem dargestellten Automaten handelt es sich um einen unendlichen Automaten. richtig ☐ falsch ☐

Wenn der Automat eine  $k$  Bit lange Eingabe liest, liefert er eine  $2k$  Bit lange Ausgabe. richtig ☐ falsch ☐

9. (5 Punkte) Analysieren Sie folgende Micro16-Instruktionen und kreuzen Sie entsprechend an!  
(korrekte Antwort: +1 Punkt, falsche Antwort: -1 Punkt, keine Antwort: 0 Punkte)

- |   |  |
|---|--|
| gültig <input type="radio"/> ungültig <input type="radio"/> | $R5 \leftarrow 1011$   |
| gültig <input type="radio"/> ungültig <input type="radio"/> | $MAR \leftarrow MBR+1$   |
| gültig <input type="radio"/> ungültig <input type="radio"/> | $R3 \leftarrow R1+R2$ ; if Z goto 5                                    |
| gültig <input type="radio"/> ungültig <input type="radio"/> | $R3 \leftarrow \neg rsh(R6)$   |
| gültig <input type="radio"/> ungültig <input type="radio"/> | $MAR \leftarrow 1$ ; $MBR \leftarrow R1+1$ ; $R1 \leftarrow R1+1$ ; wr |

Platz für Notizen:

10. (10 Punkte) Gegeben sind die folgenden Micro16-Instruktionen in binärer Notation:

	A M U X	CO ND	ALU	SH	M B R	M A R	R D W R	M S	E N S	S- BUS	B- BUS	A- BUS	ADR
A:	0	00	01	01	0	0	0	0	1	0101	0001	0001	0000 0000
B:	1	01	00	00	0	0	0	0	0	0000	0000	0000	0000 0110
C:	0	00	01	00	1	1	0	1	0	0000	0110	0010	0000 0000

Codierung	Beschreibung
ALU = 01	Addition (linker Operand auf A-Bus)
ALU = 10	bitweises UND (linker Operand auf A-Bus)
ALU = 11	bitweise Negation (A-Bus)
SH = 01	shift left
SH = 10	shift right
COND = 01	Sprung auf N=1
COND = 10	Sprung auf Z=1
COND = 11	unbedingter Sprung

Register	Adresse
0	0000
+1	0001
-1	0010
R0	0100
R1	0101
...	...
R10	1110

(a) Geben Sie die Instruktion A in hexadezimaler Form an!

(b) Geben Sie die Instruktionen A, B und C in symbolischer Notation an!

*Hinweis:* Es handelt sich um gültige Instruktionen.

---

Platz für Notizen:

11. (12 Punkte) Es soll ein Micro-Programm für den Micro16 Prozessor entworfen werden, das die bitweise Äquivalenz zweier 16-Bit Werte  $A$  und  $B$  berechnet:  $C = A \equiv B$ . Die beiden 16-Bit Werte liegen initial in den Registern R1 und R2. Das Ergebnis  $C$  soll in Register R0 abgelegt werden.

*Beispiel:* R1: 0000000011111111  
          R2: 0000111100001111  
          R0: 1111000000001111

---

Platz für Notizen:

