

Runde 2, Beispiel 10

LVA 118.181, Übungsrunde 2, 27.10.

Markus Nemetz, markus.nemetz@tuwien.ac.at, TU Wien, 13.02.2007

1 Angabe

Man ermittle für die Dgl.

$$4xy + 3y^4 + (2x^2 + 5xy^3)y' = 0$$

Konstante α und β , sodaß der integrierende Faktor $M(x, y) = x^\alpha y^\beta$ diese Differentialgleichung in eine exakte überführt und gebe sodann die allgemeine Lösung derselben an.

2 Theoretische Grundlagen: Integrierender Faktor

Eine nicht exakte Differentialgleichung in der Form

$$A(x, y) + B(x, y)y' = 0$$

geht durch die Multiplikation mit einer Funktion $M(x, y)$ in die exakte Differentialgleichung

$$M(x, y) \cdot A(x, y) + M(x, y) \cdot B(x, y)y' = 0$$

über. $M(x, y)$ ist der **integrierende Faktor** oder **Euler-Multiplikator**.

Allgemein lautet der Lösungsweg für $A(x, y) + B(x, y)y' = 0$ mit integrierendem Faktor vom Typ $M(x, y) = m(u(x, y))$:

1. Berechnung von $A_y - B_x$. Wenn 0 herauskommt, dann liegt eine exakte Differentialgleichung vor, die wie gehabt gelöst werden kann. (siehe 2.2.)
2. Wenn $u(x, y)$ nicht explizit vorgegeben so versuchen wir ausgehend von folgender Konstellation:

$$A(x, y) + B(x, y)y' = 0$$

- Wir prüfen, ob

$$\frac{A_y - B_x}{B}$$

nur von x abhängt. Sollte das der Fall sein, setzen wir

$$\mu_x = \frac{A_y - B_x}{B} \mu$$

und erhalten als Lösung dieser Differentialgleichung einen nur von x abhängigen integrierenden Faktor μ .

- Wir prüfen, ob

$$\frac{A_y - B_x}{A}$$

nur von y abhängt. Sollte das der Fall sein, setzen wir

$$\mu_y = \frac{A_y - B_x}{A} \mu$$

und erhalten als Lösung dieser Differentialgleichung einen nur von y abhängigen integrierenden Faktor μ .

- Sollte keiner der beiden o.g. Punkte zutreffen, so bleibt nur die Auswahl verschiedener Funktionen $u(x, y)$ und dazu Berechnung von

$$H(x, y) := \frac{A_y - B_x}{BU_x - Au_y}$$

Wenn $H(x, y) = h(u(x, y))$ weiter mit nächstem Schritt, ansonsten anderes $u(x, y)$ wählen.

Standard-Ansätze für $u(x, y)$:

$\mathbf{u(x, y)}$	$\mathbf{H(x, y)}$
x	$\frac{A_y - B_x}{B}$
y	$\frac{A_y - B_x}{-A}$
$x + y$	$\frac{A_y - B_x}{B - A}$
$x - y$	$\frac{A_y - B_x}{B + A}$
xy	$\frac{A_y - B_x}{yB - yA}$
$y^2 + x^2$	$\frac{1}{2} \cdot \frac{A_y - B_x}{xB - yA}$
$x^2 - y^2$	$\frac{1}{2} \cdot \frac{A_y - B_x}{xB + yA}$

3. Berechne $m(u) = e^{\int h(u) du}$. $M(x, y) = m(u(x, y))$ ist der Euler-Multiplikator
4. Lösung der exakten Differentialgleichung $M(x, y) \cdot A(x, y) + M(x, y) \cdot B(x, y)y' = 0$

3 Theoretische Grundlagen: Exakte Differentialgleichungen

Exakte Differentialgleichungen stellen eine spezielle Form der Differentialgleichungen 1. Ordnung dar und entstehen durch Differentiation nach der Kettenregel aus $U(x, y) = \text{const.}$. Ihre implizite Form lautet

$$U_x(x, y) + U_y(x, y)y' = 0,$$

und die explizite für $U_y \neq 0$:

$$y' = -\frac{U_x(x, y)}{U_y(x, y)}$$

Normalerweise ist die Exaktheit einer Differentialgleichung nicht auf den ersten Blick ersichtlich. Eine Differentialgleichung der Form

$$A(x, y) + B(x, y)y' = 0$$

ist dann exakt, wenn es eine Funktion U gibt, so dass gilt:

$$U_x = \frac{\partial U}{\partial x} = A, \quad U_y = \frac{\partial U}{\partial y} = B$$

U ist dann die **Stammfunktion von $\mathbf{A}(x, y) + \mathbf{B}(x, y)y' = 0$** (und ist nichts anderes als die Stammfunktion des Vektorfeldes

$$(x, y) \mapsto \begin{pmatrix} A(x, y) \\ B(x, y) \end{pmatrix})$$

Der **Exaktheitstest** ergibt für $A(x, y) + B(x, y)y' = 0$ genau dann ein positives Resultat, wenn folgende **Integrabilitätsbedingung** erfüllt ist:

$$\frac{\partial}{\partial y} A(x, y) = \frac{\partial}{\partial x} B(x, y)$$

Allgemein lautet die **Lösungsmethode für exakte Differentialgleichung der Form $\mathbf{A}(x, y) + \mathbf{B}(x, y)y' = 0$** :

1. Bestätigen von

$$\frac{\partial A}{\partial y} = \frac{\partial B}{\partial x}$$

2. Bestimmung einer Stammfunktion über den Ansatz $u_x = A, U_y = B$:

- a) A unbestimmt nach x integrieren

$$U(x, y) = \int A(x, y) dx + c(y)$$

- b) y partiell nach y differenzieren, mit B gleichsetzen:

$$U_y(x, y) = \left(\int A(x, y) dx \right)_y + c'(y) = B$$

- c) $c(y)$ durch Integration nach y bestimmen

Allgemeine implizite Lösung: $U(x, y) = const.$

3. Implizite Lösung ist $U(x, y) = U(x_0, y_0)$ - wenn möglich nach y auflösen und Definitionsbereich bestimmen.

4 Lösung des Beispiels

Die Differentialgleichung (nicht exakt) hat die allgemeine Form $A(x, y) + B(x, y)y' = 0$ und wird durch die Multiplikation mit einem Faktor $\mu(x, y)$ zu einer exakten Differentialgleichung:

$$\begin{aligned}\mu(x, y)A(x, y) + \mu(x, y)B(x, y)y' &= 0 \\ \mu(x, y)A(x, y) &= p(x, y) = F_x \\ \mu(x, y)B(x, y) &= q(x, y) = F_y\end{aligned}$$

Ich sehe nicht, wo die Differentialgleichung kein nicht zusammenhängendes Gebiet umfasst und kann daher sagen:

$$F_{xy} = F_{yx} \quad \Leftrightarrow \quad \mu_y A + \mu A_y = \mu_x B + \mu B_x$$

Das wäre eine partielle Differentialgleichung 1. Ordnung, die zu lösen wäre - aber der Hinweis ist ja da: $\mu = x^\alpha y^\beta$.

Konkret sieht die Lösung wie folgt aus:

$$\begin{aligned}F_x &= \mu \cdot A = 4x^{\alpha+1} \cdot y^{\beta+1} + 3x^\alpha \cdot y^{\beta+4} \\ F_y &= \mu \cdot B = 2x^{\alpha+2} \cdot y^\beta + 5x^{\alpha+1} \cdot y^{\beta+3} \\ F_{xy} &= F_{yx} \quad \Rightarrow\end{aligned}$$

$$4 \cdot (\beta + 1) \cdot x^{\alpha+1} \cdot y^\beta + 3 \cdot (\beta + 4) \cdot x^\alpha \cdot y^{\beta+3} = 2 \cdot (\alpha + 2) \cdot x^{\alpha+1} \cdot y^\beta + 5 \cdot (\alpha + 1) \cdot x^\alpha \cdot y^{\beta+3}$$

Durchführung des Koeffizientenvergleichs (Lösung des Gleichungssystems):

$$\begin{aligned}4 \cdot (\beta + 1) &= 2 \cdot (\alpha + 2) \\ 3 \cdot (\beta + 4) &= 5 \cdot (\alpha + 1) \\ \alpha = 2, \quad \beta = 1, \quad M_x &= 4x^3y^2 + 3y^2y^4, \quad M_y = 2x^4y + 5x^3y^4 \\ \mathbf{F}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) &= \mathbf{x}^4\mathbf{y}^2 + \mathbf{x}^3\mathbf{y}^5 + \mathbf{C}\end{aligned}$$