

KNr.

MNr.

Zuname, Vorname

Ges.)(100)

1.)(36)

2.)(21)

3.)(18)

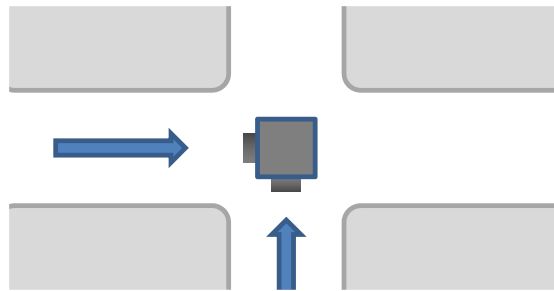
4.)(25)

Zusatzblätter:

**Bitte verwenden Sie nur dokumentenechtes Schreibmaterial!**

## 1 Synchronisation (36)

Der Autoverkehr einer Kreuzung von zwei Einbahnstraßen wird mit einer einfachen Ampel geregelt (siehe Skizze). Die Ampel hat auf jeder der beiden relevanten Seiten eine rote und eine grüne Lampe, um anzuzeigen, dass die Autos anhalten müssen (rot) bzw. passieren dürfen (grün). Die Autos der beiden Straßen erhalten jeweils abwechselnd eine Grünphase von 45 Sekunden. Am Anfang bzw. Ende jeder Grünphase wird ohne Verzögerung zwischen rotem und grünem Licht (bzw. umgekehrt) umgeschaltet.



Schreiben Sie drei Prozess-Templates zur Simulation des Verkehrs an der Ampel. Der Prozess *Ampel* soll die Ampel simulieren. Das Prozess-Template *Auto-W* simuliert ein von Westen und das Template *Auto-S* ein von Süden über die Kreuzung fahrendes Auto.

Die Mutual Exclusion und das korrekte Passieren der Ampel bei grün soll durch Semaphore geregelt werden. Der zyklische Prozess *Ampel* gibt die Kreuzung abwechselnd für die Autos der beiden Straßen frei und wartet zwischen den Umschaltvorgängen mit dem Funktionsaufruf *warte(45)* für 45 Sekunden.

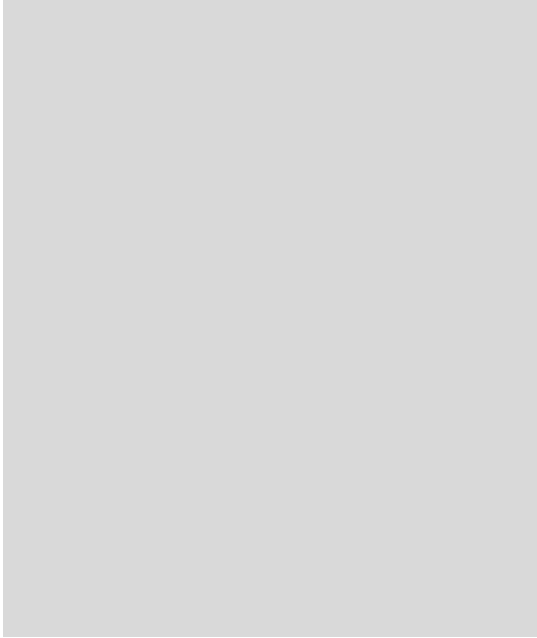
Das Template *Auto-W* simuliert die Fahrt eines von Westen kommenden Autos, das die Kreuzung passiert. Mehrere von Westen kommende Autos werden durch das Starten mehrerer Kopien von *Auto-W* simuliert. Entsprechendes gilt für das Template *Auto-S*, das ein von Süden kommendes Auto simuliert.

Zum Durchfahren der Kreuzung rufen Auto-Prozesse die Funktion *kreuzung\_passieren()* auf. Dabei gilt: Ein Auto darf nur in die Kreuzung einfahren, wenn diese frei ist. Die Synchronisation muss sicherstellen, dass ein Auto nur bei grünem Ampelsignal in die Kreuzung einfährt und dass das Umschalten der Ampel nicht durch ankommende Autos verzögert wird. Schaltet die Ampel um, darf das gerade in der Kreuzung befindliche Auto die Kreu-

zung noch verlassen, dann müssen die Autos der anderen Fahrtrichtung in die Kreuzung einfahren können.

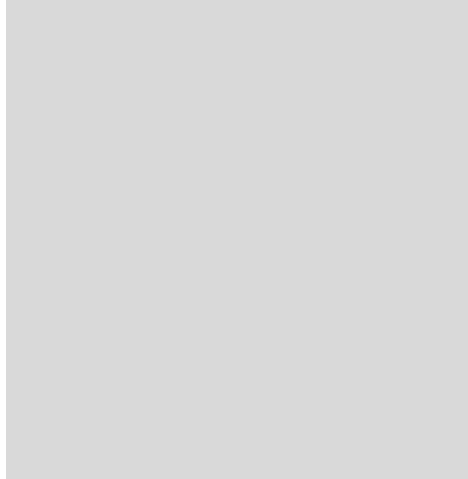
Schreiben Sie Codestücke für *Ampel*, *Auto-W* und *Auto-S* und geben Sie Initialisierungen für die benötigten Semaphore an.

*Initialisierungen*

A large, empty rectangular box with a light gray background, intended for writing the initialization code for the semaphore.

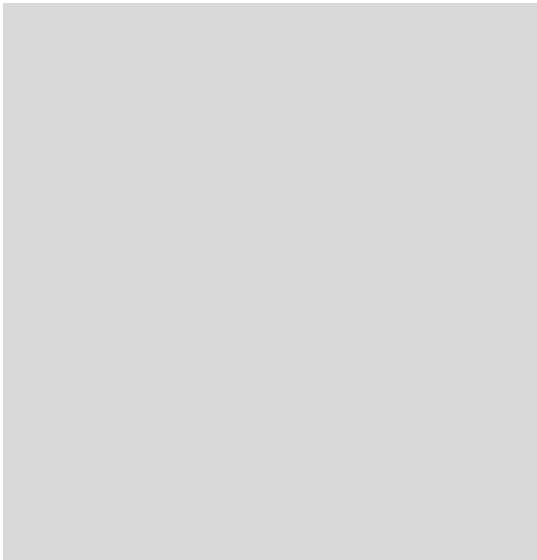
*Ampel*

```
forever{
```

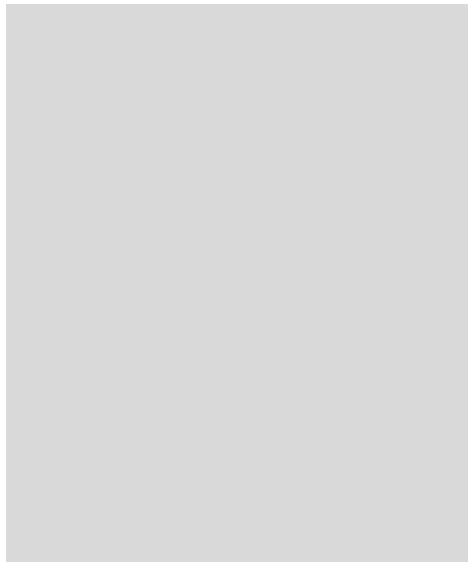
A large, empty rectangular box with a light gray background, intended for writing the code inside the forever loop for the traffic light.

```
}
```

*Auto-W*

A large, empty rectangular box with a light gray background, intended for writing the code for the car from the West direction.

*Auto-S*

A large, empty rectangular box with a light gray background, intended for writing the code for the car from the South direction.

## 2 Security (21)

### 2.1 Begriffe (6)

Was versteht man unter *Confidentiality (Secrecy)*, *Integrity* und *Availability*? Erklären Sie die drei Begriffe.

- Confidentiality:

- Integrity:

- Availability:


### 2.2 Security Threats (4)

Füllen Sie folgende Tabelle derart aus, dass Sie jede angegebene Art der Bedrohung einem der Begriffe *Confidentiality (Secrecy)*, *Integrity* und *Availability* zuordnen:

Art der Bedrohung	bedroht
Interruption	
Interception	
Modification	
Fabrication	

## 2.3 Design Principles for Security (7)


Nennen Sie *sieben* Designprinzipien für Security!



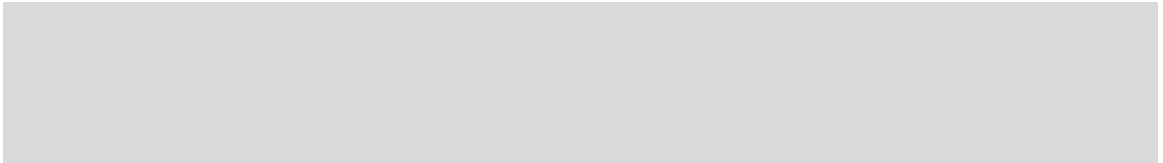
## 2.4 Bedrohungen durch Malware (4)

Erläutern Sie die folgenden Bedrohungen: *Logic Bomb*, *Trojan Horse*, *Virus* und *Worm*.

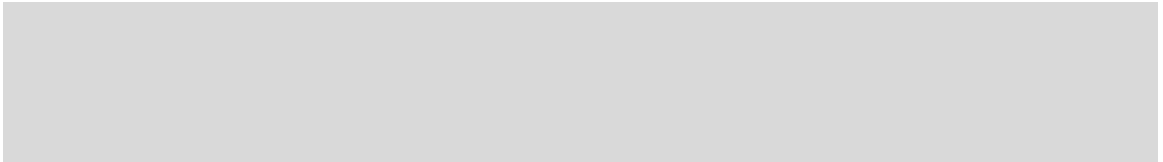
- Logic Bomb:



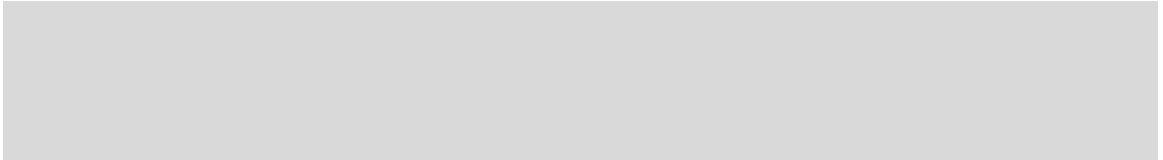
- Trojan Horse:



- Virus:



- Worm:



### 3 Deadlock (18)

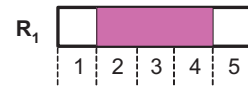
Gegeben sind zwei Prozesse,  $P_1$  und  $P_2$ , die jeweils die Ressourcen  $R_1$  und  $R_2$  benötigen. Jede der zwei Ressourcen ist zweimal vorhanden. Benötigt ein Prozess eine vom anderen Prozess belegte Ressource, so wird er auf jeden Fall bis zum Freiwerden der Ressource verzögert.

Der Fortschritt von  $P_1$  und  $P_2$  bei der (quasi)parallelen Abarbeitung kann als Kantenzug zwischen den Punkten *begin* und *end* in der Grafik eingetragen werden. Die Achsenbeschriftung entspricht dabei der Zeilennummer des gerade auszuführenden Befehls.

Unterhalb bzw. links der Diagrammachsen sind Balken vorgesehen, in denen die Anforderungen von Ressourcen für  $P_1$  bzw.  $P_2$  eingetragen werden.

1. Tragen Sie die Anforderungen von Ressourcen für  $P_1$  bzw.  $P_2$  ein. Dabei ist anzunehmen, dass eine Ressource bereits ab Start der Anweisung `get()` als belegt gilt und erst nach Beendigung der Anweisung `free()` als wieder freigegeben gilt:

```
2: get(R1)
3: ...
4: free(R1)
```



Sind mehrere Instanzen einer Ressource belegt, so geben Sie die zuletzt belegte Instanz frei.

2. Umranden und schraffieren Sie in der Grafik jene Bereiche, durch die der Kantenzug einer (quasi)parallelen Abarbeitung aufgrund von Ressourcenkonflikten nicht möglich ist.
3. Kennzeichnen Sie auf unterschiedliche Weise die Bereiche, die von einem Kantenzug nicht passiert werden dürfen, wenn eine Abarbeitung von  $P_1$  und  $P_2$  deadlockfrei erfolgen soll.
4. Zeichnen Sie einen Kantenzug für eine gültige, deadlockfreie Abarbeitung von  $P_1$  und  $P_2$  in der Grafik ein.
5. Beschriften Sie einen Punkt im Koordinatensystem (d.h. schreiben Sie den jeweiligen Buchstaben im Kästchen links unterhalb) ...

... mit 'A', von welchem aus der Punkt *end* bzw. welcher vom Punkt *begin* erreichbar ist

... mit 'B', welcher unweigerlich zu einen Deadlock führt, sofern ein solcher Punkt vorhanden ist

... mit 'C', welcher einen nicht erlaubten Zustand darstellt, sofern eine solcher Punkt vorhanden ist

Anmerkung: Achten Sie bitte darauf, dass alle Lösungen gut erkennbar und die Lösungen zu den Teilaufgaben 2 und 3 *deutlich unterscheidbar* sind.

Program  $P_1$ :

```

1: a=1;
2: b=3;
3: get(R1);
4: get(R1);
5: get(R2);
6: get(R2);
7: c=a+b;
8: free(R2);
9: a=b*4;
10: free(R1);
11: b=9;
12: free(R2);
13: free(R1);
14: return;

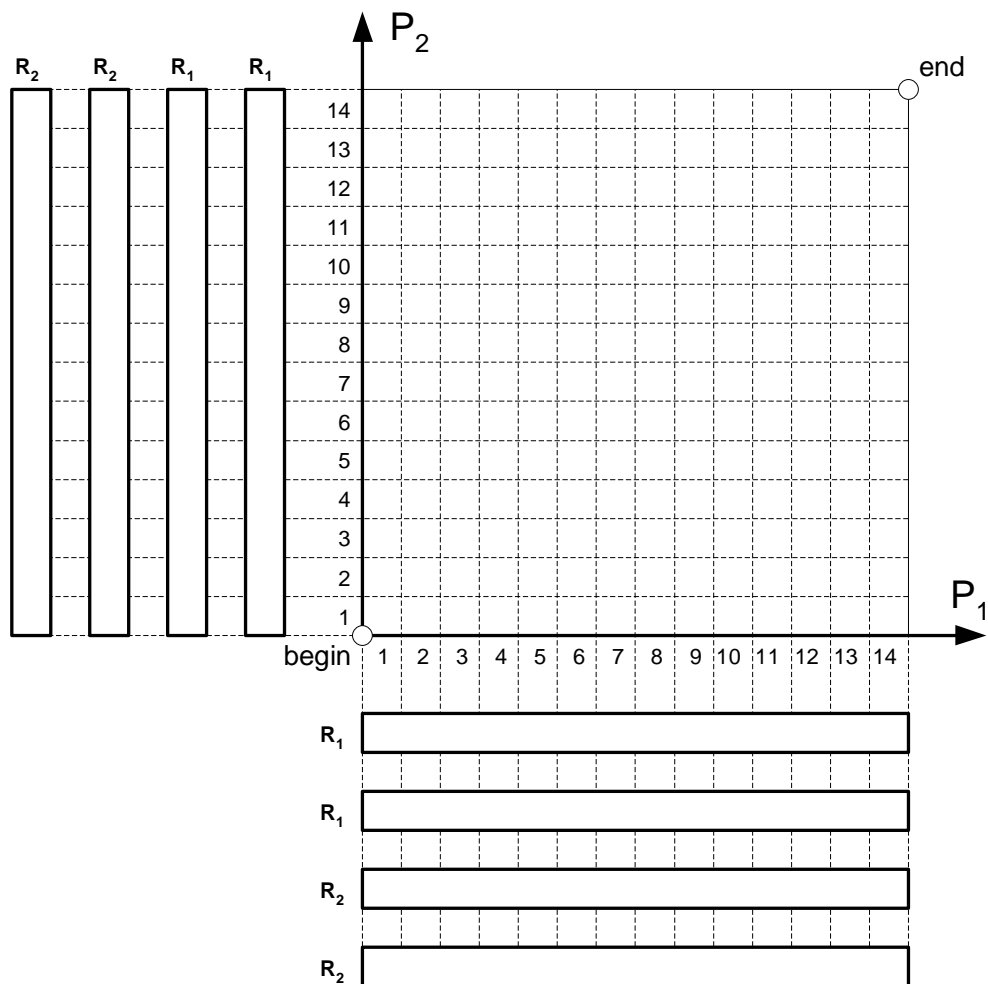
```

Program  $P_2$ :

```

1: a=12;
2: get(R2);
3: b=3*a;
4: c=a+b;
5: get(R2);
6: get(R1);
7: a=b*c;
8: free(R1);
9: free(R2);
10: d=a+b;
11: free(R2);
12: a=b*5;
13: a=b+5;
14: return;

```



## 4 Memory Management (25)

Das betrachtete Speicherverwaltungssystem verwendet zur Adressierung 16-Bit Adressen. Für die angegebenen virtuellen Speicheradressen sind, in Abhängigkeit von der Adressierungsart, die entsprechenden physikalischen Adressen zu ermitteln. Von den angegebenen Adressen sind die niederwertigen 8 Bit der Offset der Adresse und die höherwertigen 8 Bit die Segmentnummer bzw. die Seitennummer. Bei Paging sind alle Seiten 256 Bytes (Hexadezimal 0x100) lang. Alle Werte mit führendem **0x** sind als Hexadezimalzahl angegeben, Werte mit abschließendem **b** sind als Binärzahl zu interpretieren. Ergibt sich bei der Umwandlung eine ungültige Adresse, so schreiben Sie bitte **ungültig** in das entsprechende Feld.

Es werden folgende Begriffe (englische Notation) verwendet:

Base	Basisadresse des Segmentes
Entry	Eintrag in der Adressübersetzungstabelle
Frame#	Seitenrahmennummer (im physischen Speicher)
Length	Länge des Segmentes
Page#	Seitennummer (im virtuellen Speicher)

### a) Paging — Assoziativer Zugriff (associative mapping)

Adressübersetzungstabelle:		Zu berechnende Adressen:	
Page#	Frame#	Virtuelle Adresse	Physikalische Adresse
00010110b	0x41	0x5E41	
00001000b	0x5A	0x24AB	
01011110b	0x13	0x108A	
00100100b	0xAF		
00010001b	0x20	0x16B2	

### b) Paging — Direkter Zugriff (direct mapping)

Adressübersetzungstabelle:		Zu berechnende Adressen:	
Entry	Frame#	Virtuelle Adresse	Physikalische Adresse
0	0x24	0x0311	
1	0xB1	0x14AC	
2	0x77	0x0512	
3	0x86		
4	0xF4	0x08A8	
5	0xCC		
6	0x01		



### c) Segmentierung — Direkter Zugriff (direct mapping)

Adressübersetzungstabelle:			Zu berechnende Adressen:	
Entry	Base	Length	Virtuelle Adresse	Physikalische Adresse
0	0x2840	0x004	0x01F2	
1	0x0563	0x0FF	0x0305	
2	0x72AB	0x100	0x0010	
3	0x0300	0x010	0x04A0	
4	0x11FD	0x0F0	0x4222	
5	0x4444	0x030		
6	0x3112	0x060		
7	0x4220	0x010		

Bewertung: 1 Pluspunkt pro richtiger Lösung, 1 Punkt Abzug pro falscher Lösung.

### d) Verständnisfragen (12)

Kreuzen Sie bitte die richtigen Antworten an. Achtung! Falsche Antworten werden negativ gewertet. (Bewertung: 2 Pluspunkte pro richtiger Antwort, 2 Punkte Abzug pro falscher Antwort.)

- Bei folgender Speicherverwaltungstechnik tritt sowohl *interne* als auch *externe* Fragmentierung auf.
  - ☐ fixed partitioning
  - ☐ simple segmentation
  - ☐ virtual memory with combination of paging and segmentation
  - ☐ virtual memory paging
  - ☐ dynamic partitioning
  - ☐ simple paging
- Zu welchen Effekten kann es bei *Segmentierung* kommen?
  - ☐ Internal Fragmentation
  - ☐ External Fragmentation
- In einem fehlerfreien System können zwei oder mehrere virtuelle Adressen auf eine physikalische Adresse abgebildet sein.
  - ☐ richtig
  - ☐ falsch
- Eine virtuelle Adresse verweist immer auf eine Seite auf dem Sekundärspeicher.
  - ☐ richtig
  - ☐ falsch
- Um die externe Fragmentierung zu reduzieren, muss man die *Page Size* vergrößern.
  - ☐ richtig
  - ☐ falsch
- Ein virtueller Speicher kann sowohl mit Paging als auch mit Segmentierung implementiert werden.
  - ☐ richtig
  - ☐ falsch