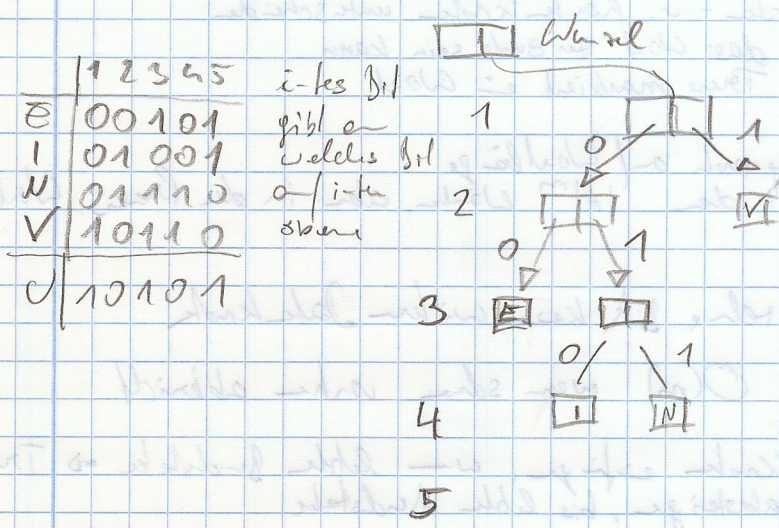


ADS: große Menge von Wörtern speichern
 ↳ Bin. nat. bin, AVL, B (log n Zugriff)
 Hash-tabelle: wenn richtig org.: konstante Zeit

Ziel: größere Menge, möglichst kompakte (Bsp. TS, Rechtschreibprüfung, ...)

↳ **TRIES** immer eindeutig

Variante: Radix-Trie in versch. binären Baum - spezielle Form mit Randknoten u. Datenknoten



soll so kompakt wie mögl sein
unnötige Randknoten vermeiden

nur 1 Wort, das mit 1 beginnt

maximal m Ebenen (m = Wortlänge)

↳ max. 2^m Datensätze

Randknoten: nur 1 Nachfolger → redundant, wenn nicht weitere Randknoten
 ↳ so kompakt wie möglich

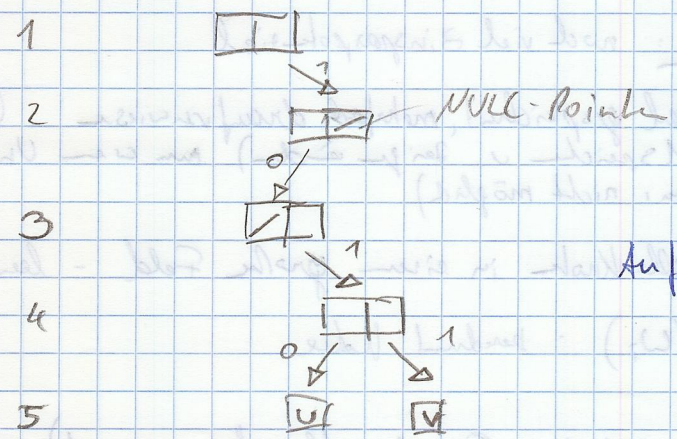
Suchen: geht so: links nur 0, rechts nur 1

Aufruf: $RTS(\text{root}, \text{key}, i)$ rekursiv, so lange in die Tiefe, bis kein Randknoten mehr oder Ende: NULL

⊖ WC: $\Theta(m)$ jedes Bit muss geprüft werden Aufwand in der Länge des Strings gerundet (bin. Suchbaum - immer von n abh.)
 ⊕ nur von Schlüsselgröße abhängig
 WC heißt: Schlüssel prüfen

BC: kostet weniger, weil schon früher abgebrochen (Wort nicht gefunden)

neuen Jahrsatz einfügen: zuerst suchen Bsp. U 10101 → misch rechts links



Aufwand: $\Theta(m)$ WC

* gleiches Problem noch mal?

Aufruf: rekursiven Abstieg wie bei Suche: so lange bis Datenknoten mit dem in Konflikt → Knoten sichern, neuen Knoten einfügen, dieses Feld mit NULL init., gesuchte Knoten wieder einfügen, Prozess wieder rekursiv aufrufen
 Ende für NULL-Punkte wieder rek. Aufruf → Datenknoten einhängen

Entfernen: auch nicht mehr benötigte Route Knoten
erst Ende \Rightarrow bis gesuchte Daten Knoten, NULL eintragen
ein oben drücken - prüfe ob Route Knoten noch nötig (da über
gelöscht falls und danach Hinweis auf Daten Knoten: Verbindung
wird neu gesucht, nach oben - Route nicht mehr nötig

Laufzeit: $\Theta(m)$ (Aufmerksam: nur Konstante Laufzeit, nicht rekursiv)

Größere Worte \Rightarrow Datenstruktur wird relativ hoch

Indexed Trie: Knoten kann > 2 Nachfolger haben (max. Anz. Zeichen im Alphabet)
nicht mehr zw. Daten- u. Route Knoten unterscheiden
End-Flag: zeigt, dass Wort zu Ende sein kann
jedes Trie markiert ein Wort

Keine Beschränkung mehr auf Wortlänge
z.B. Wortlänge mit dem $|A|^m$ Wörtern, aber in der Praxis Wortlänge
nicht beschränkt

Vorteil: schnell einzelne Bits, keine weiteren Daten Knoten

Suche $\Theta(m)$ WC, $O(m)$ wenn schon vorher abbricht

Einfügen: neuen leeren Knoten einfügen, wenn letzte Buchstabe \Rightarrow Trie,
sonst rekursiv absteigen, bis letzte Buchstabe

$\Theta(m)$, $O(m \cdot |A|)$ Größe des Alphabets berücksichtigt, wenn
Konstant, kann bei großem Alphabet relevant sein

Entfernen: auch hier unnötige Knoten entfernen: alle End-Flags Falsch, keine Pointer
rekursiv: in jedem Knoten darüber prüfen, wenn unnötig, dann in
übergeordn. Pointer = NULL

$\Theta(m \cdot |A|)$ prüfen, ob Knoten unnötig

aber: die meisten Knoten nur wenige Nachfolger, von allen Werten unten
 \rightarrow nicht mehr als Array, sondern nur nach die relevanten: statt Array lin. Liste,
Indizes mit speichern: Buchstaben auch, z.B. ca. 100: durch lin. Liste
sequenziell durch bei großer Alphabete: trotzdem effizienter
auch Variante: die erste k oben als Array, dann lin. Liste
"Linked Trie"

Suffix Compression: noch viel Einsparpotenzial

gleiche Endung: ein Mal gespeichert, mehrfach draufverweisen (Bsp. S 76: ... de \Rightarrow 2 gleiche
Teilbäume - nur 1 Speicher u. zeigen werden) nur wenn Unterbaum e ident (Bsp. S 76:
dda Zusatzl. dann: nicht möglich)

Packed Trie: alle Knoten in einem großen Feld - leere Knoten durch 0 den ausmitteln

$k = k + \text{ord}(w_i)$: berechnet Index

Konkret: einfacher Greedy-Algorithmus: 1) soll nach Anz. nichtleeren
Knoten müssen unterschiedliche Startindizes haben (Definitionen sehr: auch rekursiv
Startindex möglich) fallen

Anwendung: Suche Homomorph